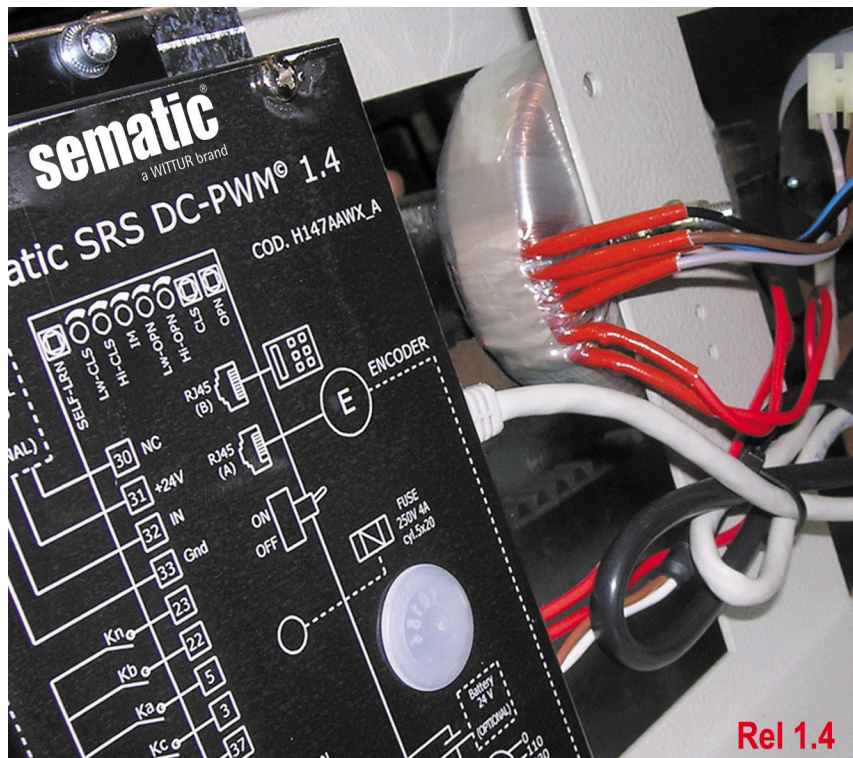


SRS[®] DC-PWM Drive

Code	PM.2.004922.FR
Edition	2020-07-22
Version	A
SEM ID	810-000-000



Toute reproduction ou traduction d'un extrait quelconque de cette publication est formellement interdite sans l'autorisation écrite préalable de WITTUR.

Informations soumises à modification sans préavis.

info@wittur.com
www.wittur.com

© Copyright WITTUR 2020

1	REMARQUES PRELIMINAIRES.....	7
2	QU'EST-CE QUE LE CONTROLEUR SRS DC-PWM® FAIT?.....	8
2.1	Courbe des vitesses (9).....	9
3	CARACTERISTIQUES GENERALES.....	10
3.1	Spécifications techniques.....	10
3.2	Contrôleur de porte Sematic SRS DC-PWM®.....	10
4	INSTALLATION ET RACCORDEMENTS A EFFECTUER.....	11
4.1	Connexions.....	11
4.1.1	Détecteur/Photocellules/Barrières: connexion du seul signal au contrôleur (branchement direct).....	13
4.1.2	Détecteur/Photocellules/Barrières: branchement total au contrôleur.....	13
5	MODE DE FONCTIONNEMENT SANS UTILISATION DU PROGRAMMATEUR.....	14
5.1	Mode automatique.....	14
5.2	Mode manuel.....	14
6	DESCRIPTION DES FONCTIONS UTILISABLES.....	15
6.1	Force d'inversion de marche.....	15
6.2	Fermeture forcée (Nudging).....	15
6.3	Rotation du moteur à la fermeture.....	15
6.4	Sélection du type de glissière.....	15
6.5	Closing Rest Type (instructions avec boîtier de programmation).....	16
6.5.1	Motor On (défaut).....	16
6.5.2	Motor Off.....	16
6.5.3	PM activation Delay (Défaut 300 sec.).....	16
6.5.4	PM Opening space (Default 20 mm pour sabre scivolo STD, default 90 mm pour sabre EXP, default 120 mm pour sabre EXP-B).....	16
6.5.5	PM position error (Défaut 5 mm).....	16
6.6	Motor [Moteur] (Instructions de réglage à l'aide du programmeur).....	16
6.7	Max current end CL [Courant max. en fin de fermeture de porte] (Instructions de réglage à l'aide du programmeur).....	16
6.8	LA Thresold [Seuil LA] (Instructions de réglage à l'aide du programmeur).....	16
6.9	Alarmes.....	17
7	OPERATIONS PRELIMINAIRES A LA MISE EN SERVICE.....	18
7.1	Cycle d'auto-apprentissage.....	18
7.2	Mise en action du cycle d'auto-apprentissage (sans utilisation d'un programmeur).....	18
7.3	Potentiomètres ajustables pour le réglage de la courbe des vitesses (sans l'utilisation du programmeur).....	19
7.4	Potentiomètre ajustable pour le réglage de la force d'inversion de marche (sans l'utilisation du programmeur).....	19
8	MODALITES DE FONCTIONNEMENT EN UTILISANT LE PROGRAMMATEUR.....	20
8.1	Programmeur (optionnel).....	20
8.2	Menus et sous-menus disponibles sur le programmeur.....	21
8.3	Mise en action du cycle d'auto-apprentissage avec le programmeur.....	22

8.4	Réglage des profils de vitesse avec le programmeur.....	22
8.5	Options Générales.....	22
8.5.1	Réglage du sens de rotation à la fermeture avec le programmeur.....	22
8.5.2	SKATE TYPE [TYPE DE SABRE] (sélection au clavier)	23
8.5.4	CLOSING REST TYPE [TYPE DE STATIONNEMENT À LA FERMETURE] (sélection au clavier).....	23
8.5.5	MOTOR [MOTEUR] (sélection au clavier)	23
8.5.6	MAX CURRENT END CL [COURANT MAX. EN FIN DE FERMETURE DE PORTE] (sélection au clavier) .	23
8.5.7	LA THRESHOLD [SEUIL LA]	24
8.6	Menu Entretien - Diagnostic et gestion des alarmes	24
8.6.1	Consultation du menu Entretien avec le programmeur	24
9	MISES A JOUR DU SOFTWARE DU CONTROLEUR.....	26
10	ENTRETIEN DE L'OPERATEUR.....	26
11	PIECES DE RECHANGE	26

Clause de confidentialité

Le système logiciel/matériel "Sematic SRS DC-PWM®" et les informations qu'il contient, les idées, les concepts et le savoir-faire sont confidentiels et restent la propriété de la société Sematic.

Les informations contenues dans ce manuel et tout autre support fourni par Sematic doivent être maintenus confidentiels et rester la propriété de Sematic; ils ne peuvent être ni copiés, ni reproduits sous quelque forme que ce soit.

Aucune des informations contenues dans le système "Sematic SRS DC-PWM®" ne pourra être divulguée à des tiers sans autorisation écrite de Sematic, en dehors des salariés autorisés de la société qui sont liés par un engagement de confidentialité.

La société qui emploie le système "Sematic SRS DC-PWM®" s'engage à ne pas tenter d'utiliser les informations confidentielles de Sematic, pas plus qu'à réécrire ou remodeler le système "Sematic SRS DC-PWM®" et les informations qu'il contient.

Sematic estime que les informations contenues dans ce document à la date de sa publication sont correctes. Ces informations ne sauraient constituer un engagement pour Sematic et peuvent être modifiées sans préavis. Sematic décline toute responsabilité en cas d'éventuels dommages occasionnés à des personnes ou aux choses en raison d'inexactitudes ou d'interprétations erronées relativement au contenu du présent manuel.



Avons soin de votre solution intégrée!

COMPOSANTS:

- *Portes automatiques*
- *Porte en verre totale et encadré*
- *Solutions avancées pour opérateurs cabine*
- *Cabines complètes*
- *Etrier*
- *Paquets intégrés des composants*
- *Portes, cabines et étrier spéciales*

SYSTÈMES ET SOUS-SYSTÈMES POUR ASCENSEURS

- *Ascenseurs à cables*
- *Ascenseurs à cable sans salle machines*
- *Ascenseurs modulaires hydrauliques*
- *Ascenseurs hydrauliques*
- *Ascenseurs panoramiques*
- *Ascenseurs pour hôpitaux*
- *Execution spéciales*

1 REMARQUES PRELIMINAIRES

La rédaction de ce manuel s'est déroulée en supposant, que la société, qui se chargera de l'installation des produits Sematic réponde aux critères fondamentaux suivants:

- le personnel préposé à l'installation et/ou à l'entretien des portes, doit avoir pris connaissance des normes générales et particulières applicables en matière d'hygiène et de sécurité au travail (89/391/CEE - 89/654/CEE - 89/656/CEE);
- le personnel préposé à l'installation et/ou à l'entretien, doit connaître le produit Sematic et avoir reçu une formation, auprès de la société Sematic ou d'un revendeur agréé Sematic;
- les équipements de montage utilisés doivent être en parfait état de marche et les instruments de mesure doivent être contrôlés (2009/104/EC).

Sematic:

- s'engage à actualiser ce manuel et à envoyer au client une copie des nouvelles mises à jour avec le matériel;
- grâce à sa politique d'amélioration des produits, elle se réserve le droit de modifier les plans et le matériel du produit même. Sematic accordera un délai, suffisamment raisonnable à tous ses clients, de façon à ce qu'ils puissent adapter leurs accessoires ;
- garantit un bon fonctionnement, uniquement pour les produits d'origine, vendus directement et correctement installés.

De ce fait:

les pièces fabriquées et/ou ajoutées au produit Sematic, sans contrôle direct de la société, ou encore les pièces fabriquées, d'après les plans Sematic (même en cas de fourniture par des revendeurs agréés), mais n'étant pas d'origine, ne pourront pas être garanties, en raison de l'impossibilité d'assurer les conditions essentielles suivantes:

1. Contrôle de la matière première, lors de sa réception
2. Contrôle du procédé
3. Contrôle du produit
4. Essais de conformité aux spécifications Sematic

De plus, Sematic:

- garantit la durée de ses produits dans le temps, uniquement s'ils ont été correctement stockés (remis à l'abri à une température comprise entre -10 et +60 °C, sans exposition aux rayons du soleil) et convenablement installés;
- garantit le parfait fonctionnement des produits installés dans des locaux où la température oscille entre -10 et +60 °C et où l'humidité relative non-condensante est comprise entre 20 et 80%; (Remarque: pour des températures et des taux d'humidité en dehors de cette plage, consulter notre bureau technique).

Le produit est conforme à la réglementation européenne:

- Directive 98/37/CE relative aux machines et amendements successifs (si applicable)
- Directive 2014/33/EU relative aux ascenseurs
- Directive 93/68/CEE, section Marquage
- Directive 90/269/CEE relative au déplacement manuel de charges lourdes
- Directive 86/188/CEE concernant l'exposition au bruit (émission acoustique), modifiée d'après la directive 98/24/CEE
- Directive 2014/30/EU relative à la compatibilité électromagnétique
- Directive Basse tension 2014/35/EU

et aux normes spécifiques suivantes:

- EN81-1/2;
- EN81-20/50;
- ASI735;
- EN12015/EN12016;
- GB7588 + XGI;

La rédaction de ce document a été réalisée, conformément aux directives EN13015

En considérant, durant la phase conceptuelle, les critères de sécurité (Evaluation des risques) relatifs aux:

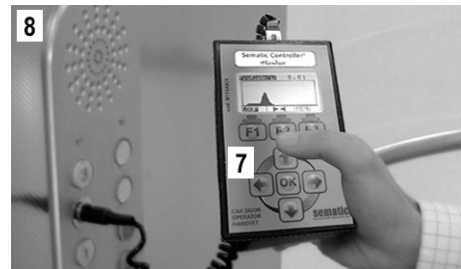
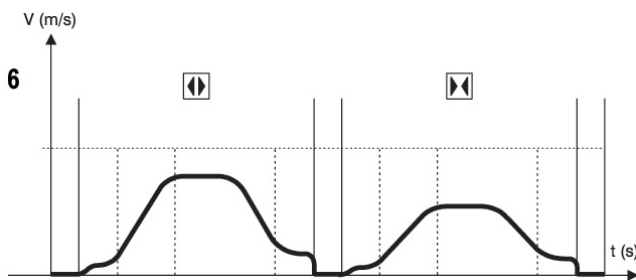
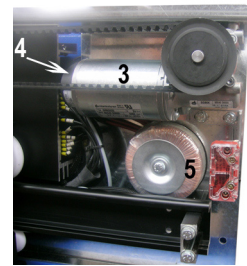
- DANGERS DE NATURE MECANIQUE**
 - Ecrasement en cours de fonctionnement
 - Ecrasement provoqué par l'entraînement (verre)
 - Coupure en présence d'arêtes aigues, tranchantes, ou de pièces de forme pointue, même si elles sont immobiles
- DANGERS DE NATURE ELECTRIQUE**
 - Contact des personnes avec des éléments sous tension (contact direct)
 - Contact des personnes avec des éléments, qui se trouvent sous tension en cas de panne (contact indirect)
- DANGERS DE NATURE THERMIQUE**
- DANGERS PROVOQUES PAR LE BRUIT**
- DANGERS PROVOQUES PAR DES VIBRATIONS**
- DANGERS PROVOQUES PAR DES MATERIAUX ET DES SUBSTANCES**

NOS COMPOSANTS SONT POUR UTILISATION DANS LE SECTEUR DES ASCENSEUR UNIQUEMENT

2 QU'EST-CE QUE LE CONTROLEUR SRS DC-PWM® FAIT?



2



Le système se compose des éléments suivants:

- un opérateur (1)
- une carte électronique, commandée par microprocesseur
- (contrôleur de porte - 2)
- un moteur CC (3), commandé par rétroaction avec encodeur optique (4).
- un transformateur 230/115 Vca - 24 Vca (5)

Le contrôleur "Sematic SRS DC-PWM®" gère l'ouverture et la fermeture des portes d'ascenseur de façon automatique en contrôlant les temps, le courant, les vitesses (élevée, réduite, rampes d'accélération et de décélération), les différents dispositifs de sécurité (inversion de marche, etc.) et les anomalies de fonctionnement (surtensions, connexions interrompues, etc.).

En ce qui concerne le cycle d'ouverture et le cycle de fermeture, il existe deux profils de courbe indépendants l'un de l'autre (5) (de plus amples explications seront données plus avant), qui peuvent être modifiés à l'aide des boutons poussoirs du contrôleur, ou au moyen d'un programmeur (accessoire doté d'un afficheur et d'un clavier, à 8 touches, raccordable à la carte, au moyen d'un connecteur RJ45).

Le programmeur (7) est un terminal, qui permet d'afficher et de modifier les paramètres de service stockés dans le contrôleur. Il est fondamental d'être en possession du programmeur, durant l'installation ou l'entretien du système, dans la mesure, où il permet de configurer, de modifier ou, tout simplement, d'afficher les sélections, les paramètres et les réglages du contrôleur, tout comme de visionner les erreurs, qui se sont produites en cours de fonctionnement.

En outre, il est possible d'utiliser le programmeur directement de l'intérieur de la cabine (8).

De cette manière, les manoeuvres se dérouleront, dans des conditions hautement sécurisées et le mouvement des portes couplées pourra être contrôlé, en situation réelle de fonctionnement.

Attention le contrôleur " Sematic SRS DC-PWM® " assure une puissance limitée au moteur et il est fourni, seulement avec portes de dimensions réduites.

Pour une exigence de hautes performances ou si la qualité de l'installation ne permet pas d'assurer le fonctionnement normal et correct des portes, la Sematic peut fournir un contrôleur de puissance supérieure.

Dans ce cas, nous vous prions de contacter notre bureau commercial.

Remarque les dessins, qui figurent dans ce document, sont présentés à titre d'exemple; les composants de l'installation peuvent différer, selon la configuration du moteur et de l'opérateur fournis.

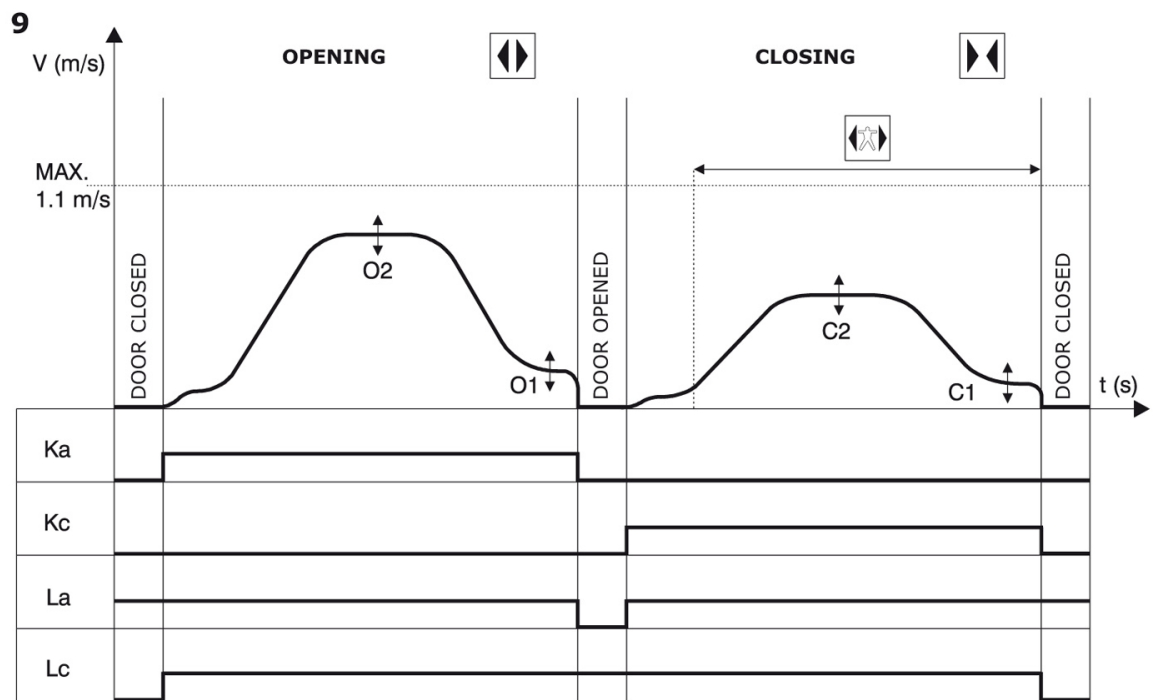
2.1 COURBE DES VITESSES (9)

Cycle d'ouverture

O1	Ouverture à vitesse réduite
O2	Ouverture à grande vitesse

Cycle de fermeture

C1	Fermeture à vitesse réduite
C2	Fermeture à grande vitesse



LEGENDA

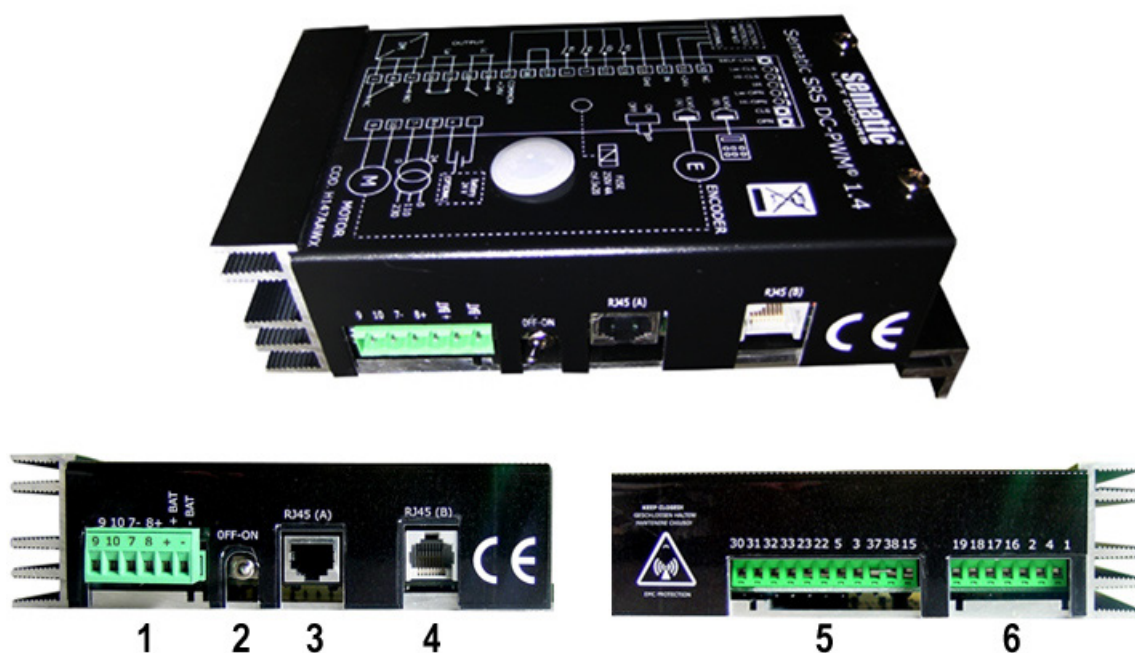
K_a	Porte en ouverture
K_c	Porte en fermeture
L_a	Limite ouverture
L_c	Limite fermeture
	Cycle de fermeture
	Inversion de marche active
	Cycle d'ouverture

3 CARACTERISTIQUES GENERALES

3.1 SPÉCIFICATIONS TECHNIQUES

TENSION D'ALIMENTATION	Contrôleur: 24 ± 10% Vca, 50-60 Hz Transformateur: 230 Vac - Primaire (115 Vac Option) 24 Vca (secondaire)
PUISSANCE INSTALLEE	80 VA
PUISSANCE DE POINTE	100 VA
PROTECTION CONTRE LES SURINTENSITES DU MOTEUR	@In <15 minutes @2In <3 minutes
PLAGE DE TEMPERATURE	de -10°C à +60°C
TAUX D'HUMIDITE	non-condensante entre 20% et 80%
PROTECTION	fusible rapide à cartouche [5x20,4 A]
VITESSE DE FONCTIONNEMENT	réglage séparé pour l'ouverture et la fermeture au moyen du potentiomètre ajustable
SENSIBILITE D'INVERSION DE MARCHE	variable, uniquement opérationnelle, durant la fermeture des panneaux, réglage au moyen du potentiomètre ajustable

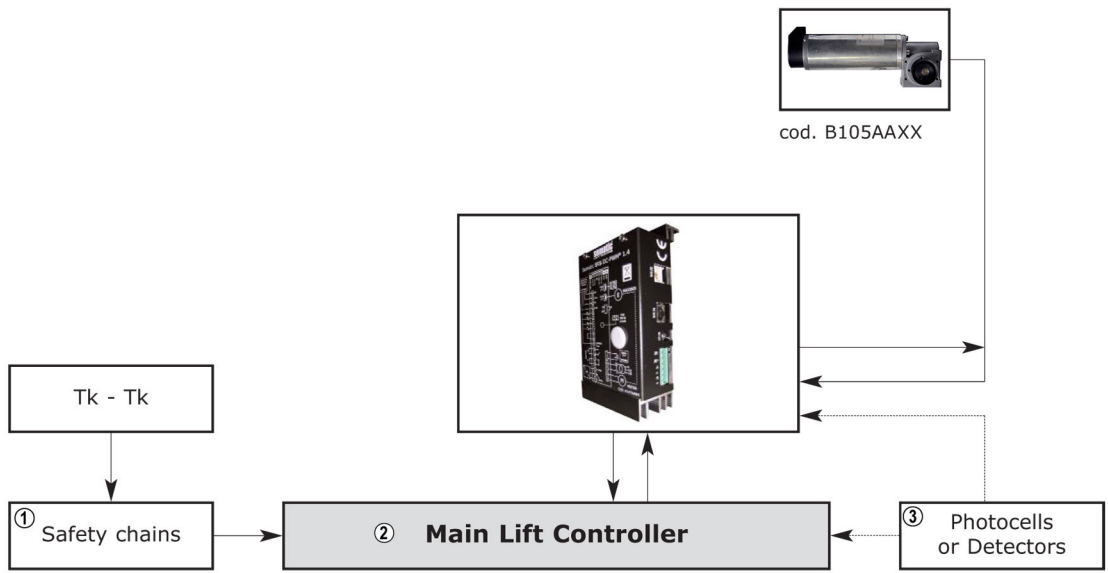
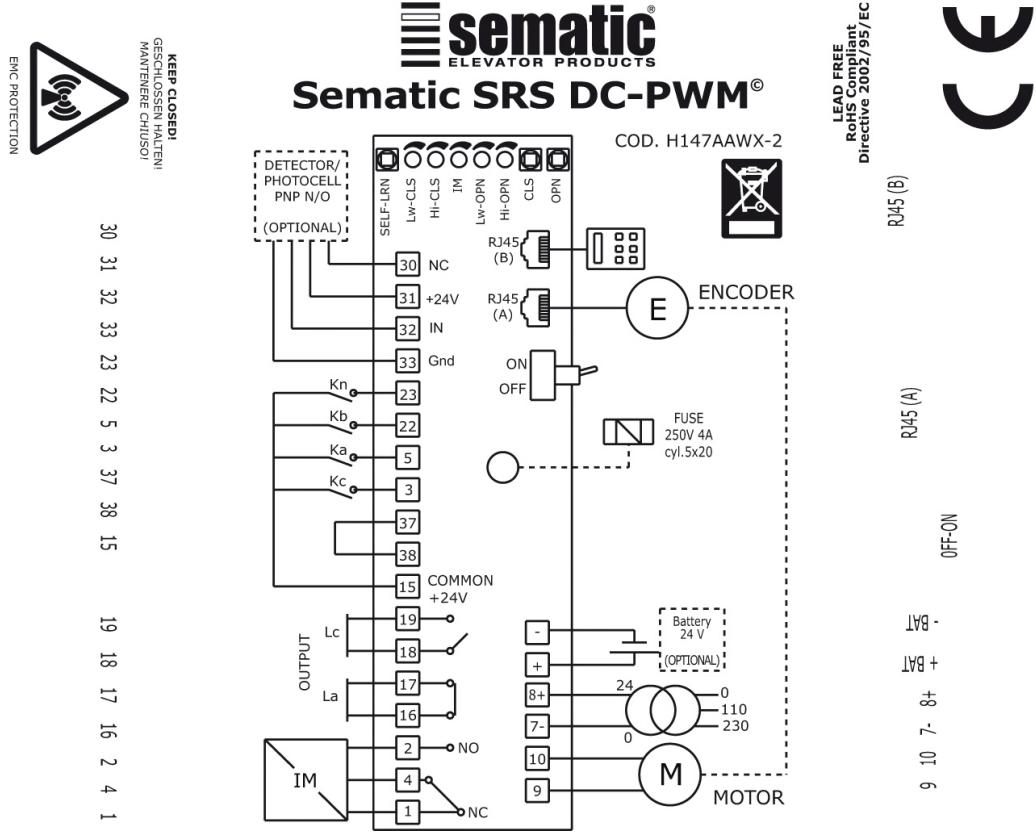
3.2 CONTRÔLEUR DE PORTE SEMATIC SRS DC-PWM®



1. Connecteur à 6 pôles pour connexion moteur, alimentation 24 Vca et alimentation auxiliaire, fournie par une batterie
2. Bouton de mise en route / d'arrêt
3. Port pour connexion RJ45 A (Encoder moteur optique)
4. Port pour connexion RJ45 B (Programmeur)
5. Connecteur à 11 pôles pour signaux entrants à l'entrée du contrôleur et connexion de barrière/détecteur
6. Connecteur à 7 pôles pour signaux sortants à la sortie du contrôleur

4 INSTALLATION ET RACCORDEMENTS A EFFECTUER

4.1 CONNEXIONS



1	Chaîne de la sécurité
2	Armoire de manœuvre
3	barrières (detectors)

www.wittur.com
 Changes can be made without notice

SIGNAUX EN ENTREE DU CONTROLEUR			
Signal	Bornes	Type de contact et état	Remarques
Commande d'ouverture Ka (en provenance de l'armoire de manoeuvre)	Bornes 5-15	Ces branchements nécessitent des contacts hors tension (contact normalement ouvert)	Lorsque le contrôleur est installé dans une cabine à double accès, il est important que les commandes d'ouverture et de fermeture n'aient pas de contacts communs entre les deux portes.
Commande de fermeture Kc (en provenance de l'armoire de manoeuvre)	Bornes 3-15	Ces branchements nécessitent des contacts hors tension (contact normalement ouvert)	Blindage des câbles, mise à la terre fortement recommandés.
Commande de fermeture forcée à vitesse réduite Kb	Bornes 15-22	Ces branchements nécessitent des contacts hors tension (contact normalement ouvert)	La fermeture forcée peut être commandée à partir de l'armoire de manoeuvre lorsque le circuit de mise hors service de la photocellule (ou dispositif analogue) est prévu, ou bien après plusieurs tentatives de fermeture sans résultat.
Commande de réouverture Kn	Bornes 15-23	Ces branchements nécessitent des contacts hors tension (contact normalement ouvert)	Pour le raccordement au contrôleur, voir le "3.2 Contrôleur de porte Sematic SRS DC-PWM®" a pag. 10
Signaux de l'encodeur	Connecteur RJ45 (A)	Connecteur pré- câblé en usine	
Programmeur (optional)	Connecteur RJ45 (B)		

Remarque: le contrôleur SRS DC-PWM® peut également fonctionner avec des signaux, en provenance du tableau de manoeuvre et affichant une plage de tension comprise entre 6 et 24 Vcc.

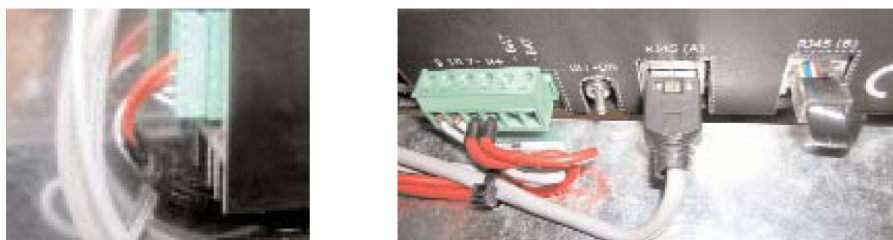
Pour pouvoir bénéficier de cette caractéristique:

- Enlever le pont entre les bornes 37-38
- Relier la borne 37 au 0V, du bloc d'alimentation CC extérieur des signaux entrants

SIGNAUX A LA SORTIE DU CONTROLEUR			
Signal	Bornes	Type de contact et état	Remarques
Contact de limite d'ouverture La	Bornes 16-17	Ces branchements mettent à disposition un contact hors tension.	Le contact est ouvert lorsque l'opérateur atteint la limite d'ouverture. Puissance nominale: 3A 250Vca 30Vcc
Contact de limite de fermeture Lc	Bornes 18-19	Ces branchements mettent à disposition un contact hors tension.	Le contact est ouvert lorsque l'opérateur atteint la limite de fermeture. Puissance nominale: 3A 250Vca 30Vcc
Signal d'inversion de marche IM	Bornes 1-4	Ces branchements mettent à disposition un contact hors tension. (contact normalement fermé)	Ce signal, réalisé avec un contact hors tension (relais enfiché dans le contrôleur), est activé par le contrôleur en cas de détection d'un obstacle mécanique (effort excessif) ou sur signalisation d'un dispositif extérieur relié au contrôleur même. Il informe l'armoire de manoeuvre de la nécessité d'interrompre la fermeture et de commander l'ouverture. Puissance nominale: 3A 250Vca 30Vcc
	Bornes 2-4	(contact normalement ouvert)	
Moteur	Bornes 9-10	Connecteur pré- câblé en usine	

- En ce qui concerne l'installation mécanique des opérateurs, consulter le manuel "Installation et entretien des portes Sematic".
- Le contrôleur est livré, déjà monté sur l'opérateur. Les branchements, entre le contrôleur et le moteur, sont effectués en usine.

Les câbles de raccordement sont fixés à l'aide de colliers à la traverse, afin d'éviter un possible endommagement, provoqué par le frottement sur la courroie de transmission, comme le montre la photo ci-dessous.



Remarque: en cas de remplacement du moteur, prendre soin d'arrimer les câbles, selon les instructions ci-dessus, afin d'éviter tout contact entre les câbles et la courroie de transmission.

Attention:

- pour éviter d'éventuels phénomènes d'induction sur les câbles de l'installation, il est conseillé de blinder les signaux Ka et Kc (bornes 3, 5 et 15), avec des connexions à la terre sur les côtés.
- toute modification, apportée à la longueur et à la disposition des câblages, peut compromettre les caractéristiques EMC du système.

4.1.1 Détecteur/Photocellules/Barrières: connexion du seul signal au contrôleur (branchement direct)

Ce branchement nécessite un contact hors tension d'un relais extérieur (bornes 15-23).

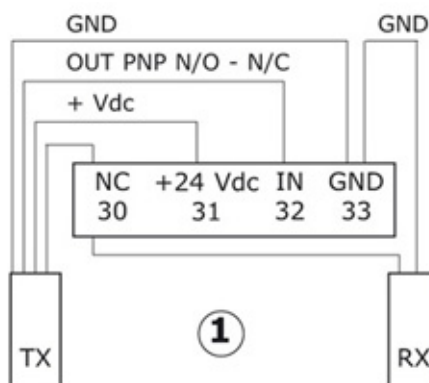
Il est possible de ne raccorder que le signal, sortant de la photocellule (ou dispositif analogue), constitué d'un contact hors tension, de façon à ce que le contrôleur soit directement informé de la nécessité de réouverture. La photocellule (ou dispositif analogue) est donc pourvue d'une alimentation autonome et envoie uniquement le signal de sortie au contrôleur Sematic SRS DC-PWM®.

Durant la réouverture des portes, le contrôleur transmet le signal d'inversion de marche à l'armoire de manœuvre générale, à travers le contact de relais IM (DEL verte allumée sur le contrôleur).

4.1.2 Détecteur/Photocellules/Barrières: branchement total au contrôleur

L'expression branchement total signifie, que le dispositif prélève l'alimentation et envoie le signal directement au contrôleur Sematic SRS DC-PWM®, qui commande la réouverture totale des portes et transmet le signal d'inversion de marche, à l'armoire de manœuvre générale, à travers le contact de relais IM (DEL verte allumée sur le contrôleur).

Le branchement total d'un détecteur ou de photocellules peut être réalisé, avec une alimentation à 24 Vdc max 100 mA et une sortie de type PNP N/O, au moyen des bornes suivantes



33 GND	borne de masse
32 IN	signal PNP N/O en provenance du
31 + 24 Vdc	détecteur/ photocellule/barrières
30 NC	borne libre (cette borne peut être utilisée comme borne de support pour les raccordements entre les composants du système de détection).

5 MODE DE FONCTIONNEMENT SANS UTILISATION DU PROGRAMMATEUR

5.1 MODE AUTOMATIQUE

- Les signaux en provenance de l'armoire de manoeuvre et des dispositifs extérieurs (barrières, photocellules, etc.) sont activés en permanence, exception faite de la remarque (*).
- Si l'armoire de manoeuvre principale transmet un signal d'ouverture, la DEL rouge, enfichée dans la carte électronique du contrôleur, se met à clignoter et continue ainsi, jusqu'à ce que la limite d'ouverture La ait été atteinte (confirmée par la mise sous tension fixe de la DEL rouge, qui cesse de clignoter).
- Si le l'armoire de manoeuvre principale transmet un signal de fermeture, la DEL rouge, enfichée dans la carte électronique du contrôleur, se met à clignoter et continue ainsi, jusqu'à ce que la limite de fermeture Lc ait été atteinte (confirmée par la mise sous tension fixe de la DEL rouge, qui cesse de clignoter).
- En cas de chute des signaux de l'armoire de manoeuvre, le contrôleur arrête immédiatement le mouvement des portes.

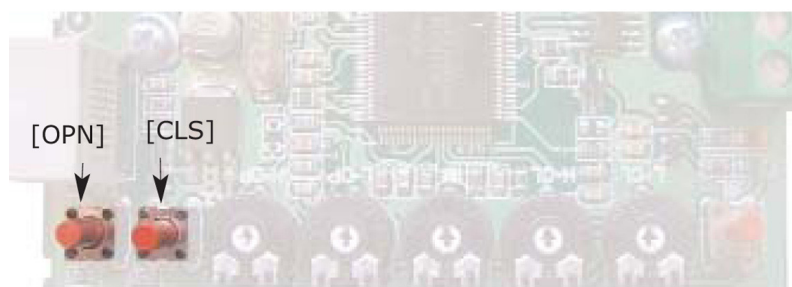


Remarque (*): tous les signaux en provenance de l'armoire de manoeuvre ne sont pas activés en mode manuel; chaque fois que les boutons poussoir [CLS] et [OPN] sont enclenchés, les signaux du tableau de manoeuvre sont automatiquement exclus.

5.2 MODE MANUEL

Il est possible de tester manuellement le bon fonctionnement de la porte grâce aux deux petits boutons poussoir [CLS] et [OPN] de la carte électronique du contrôleur, qui commandent l'ouverture et la fermeture en mode manuel:

- Pour ouvrir la porte en mode manuel, maintenir le bouton-poussoir [OPN] pressé jusqu'à ce que la limite d'ouverture La ait été atteinte (contact La ouvert, confirmé par la mise sous tension de la DEL rouge).
- Pour fermer la porte en mode manuel, maintenir le bouton-poussoir [CLS] pressé jusqu'à ce que la limite de fermeture Lc ait été atteinte (contact Lc ouvert, confirmé par la mise sous tension de la DEL rouge).



6 DESCRIPTION DES FONCTIONS UTILISABLES

6.1 FORCE D'INVERSION DE MARCHÉ

Le paramètre Force d'inversion de marche est la valeur, qui fixe la sensibilité de détection d'un obstacle, capable de forcer l'ouverture des portes durant le mouvement de fermeture. La valeur de ce paramètre peut être configurée manuellement au moyen du potentiomètre ajustable, prévu en interne [IM] (ou au moyen d'un programmeur) et aller d'une valeur de force minimum (sensibilité maximum) à une valeur de force maximum (sensibilité minimum).

A noter que des valeurs plus élevées engendrent une sensibilité moindre et vice-versa.

L'inversion de marche est INTERNE; la réouverture des portes, provoquée par la détection d'un obstacle, est gérée par le contrôleur et signalée à l'armoire de manoeuvre à travers le relais IM (contacts 1-4 normalement fermés, 2-4 normalement ouverts).

6.2 FERMETURE FORCÉE (NUDGING)

Si le tableau de manoeuvre prévoit un circuit de mise hors service de la photocellule (ou dispositif analogue), il est possible, après diverses tentatives de fermeture sans résultat, de commander la fermeture de la porte à vitesse réduite (fermeture forcée), en fermant les bornes 15-22 au moyen d'un relais (contact sans tension).

6.3 ROTATION DU MOTEUR À LA FERMETURE

Ce paramètre sert à configurer le sens de rotation du moteur, durant la commande de fermeture.

La valeur réglée par défaut détermine une rotation horaire du moteur, durant la fermeture; pour configurer une rotation anti-horaire du moteur, durant la fermeture, appuyer simultanément sur les touches [CLS] [OPN] [SELF-LRN] de la carte, en les maintenant enfoncées pendant 5 sec. (ou choisir l'option dédiée, visualisée sur le programmeur).

Le contrôleur effectue une réinitialisation et le sens de rotation est inversé.

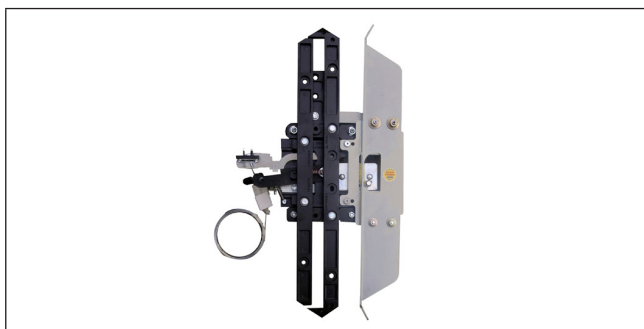
Pour rétablir le sens de rotation horaire du moteur, réaliser la même opération.



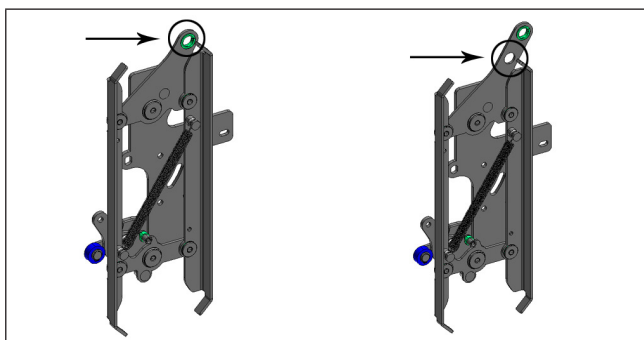
6.4 SÉLECTION DU TYPE DE GLISSIÈRE

Les paramètres suivants servent à sélectionner le type de glissière:

- *Glissière standard (STD, default): les profils de vitesses sont optimisés pour l'utilisation avec un contrôleur de glissière en aluminium standard Sematic.*
- *Glissière extensible (EXP et EXP-B): les profils de vitesses sont optimisés pour l'utilisation avec un contrôleur de glissière extensible Sematic 2000 US*

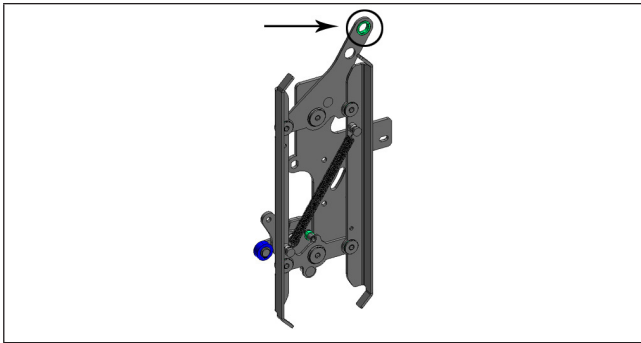


00 - STD Skate (Aluminium skate)



01 - EXP Skate

Utilisez ce réglage quand il y a un trou seul dans la plaque de fixation haute (image à gauche); quand il y a deux trous la courroie doit être connectée au trou inférieure.

**02 - EXP Skate-B**

Utilisez ce réglage quand il y a deux trous dans la plaque de fixation supérieure, la courroie doit être connectée au trou supérieur.

Setting a different skate type means telling the controller that different opening dimensions have to be used (20mm std, 90mm exp and 120 mm exp type B) and this allows correct operation in opening and closing cycles.

After selecting the skate type, confirm in sequence the following options:

- *Skate Space*
- *Skate Low Speed*
- *Disable reverse. space*
- *OP Acel. Start*
- *CL. Decel. End*

6.5 CLOSING REST TYPE (INSTRUCTIONS AVEC BOITIER DE PROGRAMMATION)

Ce paramètre sert à programmer la modalité préférée de stationnement en fermeture:

6.5.1 Motor On (défaut)

Le moteur est alimenté pendant le stationnement portes fermées, les lames de la glissière de l'opérateur sont fermées.

6.5.2 Motor Off

Cette option a été introduite pour diminuer/annuler l'absorption de puissance de l'installation (et préserver l'utilisation du moteur) en conditions de portes fermées.

[CS:Grassetto:[3:Remarque importante]: pendant la course de la cabine il est nécessaire que le tableau de manoeuvre maintienne la commande de fermeture des portes Kc, pour permettre la refermeture des lames de la glissière de l'opérateur pendant la marche.

6.5.3 PM activation Delay (Défaut 300 sec.)

Ce sous-paramètre représente le retard d'entrée dans la phase de stationnement glissière ouverte après l'activation représentée par la désactivation de la commande de fermeture KC. Le système attend pendant un temps égal au paramètre avant d'ouvrir les glissières et se placer en conditions d'économie d'énergie.

6.5.4 PM Opening space (Default 20 mm pour sabre scivolo STD, default 90 mm pour sabre EXP, default 120 mm pour sabre EXP-B)

Cette donnée représente la cote d'espace atteinte par la glissière quand elle est complètement ouverte pendant le stationnement glissière ouverte.

6.5.5 PM position error (Défaut 5 mm)

Ce sous-paramètre représente le seuil d'espace (relatif au point de stationnement glissière ouverte représenté par le paramètre PM ACTIVATION DELAY) dans lequel peuvent se déplacer les panneaux. Quand on dépasse la valeur programmée le contrôleur perd le signal de porte fermée LC et active une fermeture automatique et immédiate de la glissière. Pendant cette dernière opération l'armoire de manoeuvre peut commander l'ouverture ou la fermeture des portes.

6.6 MOTOR [MOTEUR] (INSTRUCTIONS DE RÉGLAGE À L'AIDE DU PROGRAMMATEUR)

Le contrôleur SRS (Sematic Residential System) est compatible avec différents moteurs, comme indiqué au paragraphe 4.1.

Par défaut, le contrôleur reconnaît automatiquement le modèle DC-PWM B105AANX.

Avec le modèle DC.PWM B105AAXX, il convient de procéder à la sélection manuellement.

6.7 MAX CURRENT END CL [COURANT MAX. EN FIN DE FERMETURE DE PORTE] (INSTRUCTIONS DE RÉGLAGE À L'AIDE DU PROGRAMMATEUR)

Ce paramètre permet de réduire le courant alimentant le moteur lors de la phase finale de la fermeture du sabre.

Conserver le réglage OFF [DÉSACTIVÉ] (défini par défaut) si le système est alimenté par un transformateur 24 V c.a. de 150 VA fourni par Sematic.

Appuyer uniquement sur ON [ACTIVÉ] lorsque le contrôleur est alimenté par une tension continue (24 V c.c.) et du courant réduit (<150VA)

6.8 LA THRESHOLD [SEUIL LA] (INSTRUCTIONS DE RÉGLAGE À L'AIDE DU PROGRAMMATEUR)

Ce paramètre permet de réguler le point d'activation de la sortie LA utilisée pour la signalisation d'une porte ouverte.

La valeur par défaut est de 0,08 m.

- *Augmenter cette valeur pour permettre l'activation du signal de sortie LA avant que la porte soit complètement ouverte.*
- *Diminuer cette valeur pour retarder l'activation de la sortie LA.*
- *Remarque : la réduction excessive de cette valeur pourrait compromettre le fonctionnement normal du signal LA.*

6.9 ALARMES

Le contrôleur Sematic SRS DC-PWM® est capable de diagnostiquer et d'enregistrer un certain nombre de situations anormales; ce diagnostic peut aider le dépanneur à identifier les éventuels problèmes de fonctionnement. Dès qu'une quelconque erreur pouvant faire l'objet d'un suivi se manifeste, un signal apparaît sur les DELs de la carte: DEL rouge sous tension et DEL verte clignotante (le nombre de clignotements correspond au code de l'alarme). (Le programmeur permet de visualiser les dernières alarmes - **"8.6.1 Consultation du menu Entretien avec le programmeur" a pag. 24**)

Le tableau suivant répertorie le type de signalisation et l'alarme correspondante, gérée par le contrôleur:

TABLEAU DES ALARMES			
Code affiché	Type d'erreur	Description de l'erreur	Action entreprise par le contrôleur
cod. 02 2 clignotements + pause	Surintensité	Surintensité du moteur en raison d'un effort mécanique excessif de la porte (Remarque 1)	Réinitialisation automatique dès rétablissement des conditions normales de fonctionnement
cod. 04 4 clignotements + pause	Moteur inversé	Inversion du raccordement du moteur ou des canaux de l'encodeur du moteur. La porte a une secousse et s'arrête (Remarque 2).	Auto reset, after about 20 seconds, when normal operating conditions are restored; after 5 trials in 5 minutes the system stops operation and waits for external manitenance.
cod. 05 5 clignotements + pause	Secousse de l'encodeur	Interruption des câbles de l'encodeur du moteur ou interruption des câbles du moteur à la suite de la mise en marche du système.	
cod. 07 7 clignotements + pause	Secousse du moteur	Interruption des câbles du moteur.	
cod. 08 8 clignotements + pause	Surtension	Surtension au niveau de l'alimentation, activée lorsque la tension d'alimentation dépasse 50V environ.	Réinitialisation automatique dès le rétablissement des conditions normales de fonctionnement (tension d'alimentation inférieure à 45V).
cod. 09 9 clignotements + pause	PWM-Trip	Surtension impulsive (court-circuit de shunt)	Auto reset, after about 20 seconds, when normal operating conditions are restored; after 5 minutes the system stops operation and waits for external manitenance.

Remarques:

1. Cette alarme indique de toute manière un effort excessif au niveau du fonctionnement de l'opérateur; il est recommandé de s'assurer que le système ne présente pas de friction, surtout durant la phase d'ouverture.
2. Si les deux raccordements (moteur et signaux de contre-réaction) sont inversés, la porte s'ouvre, en réponse au signal de fermeture et se referme, en réponse au signal d'ouverture. L'opérateur est câblé et testé en usine; il convient de prêter une attention toute particulière en cas de remplacement du moteur et/ou des câblages.

7 OPERATIONS PRELIMINAIRES A LA MISE EN SERVICE

Avant de mettre le contrôleur en service, vérifier que la tension d'alimentation rentre dans les valeurs prévues et ce, afin d'éviter toute forme d'endommagement. Une option de sûreté de mise en repos se déclenche, dès que la tension d'alimentation chute en dessous de 15V.

Avant de mettre l'installation en service, il convient d'effectuer un cycle d'auto-apprentissage.

La procédure à suivre est reportée ci-dessous.

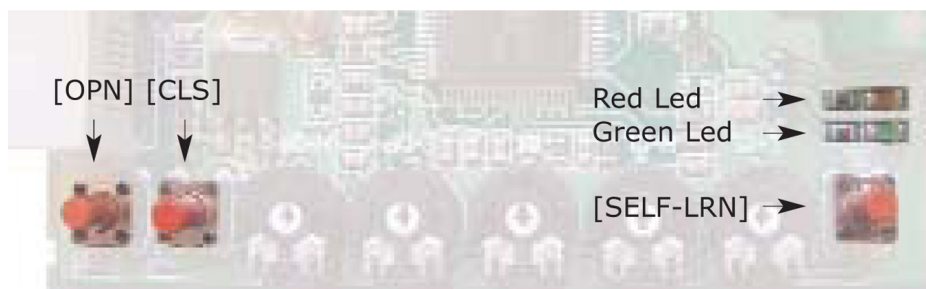
7.1 CYCLE D'AUTO-APPRENTISSAGE

Le cycle d'auto-apprentissage permet au contrôleur de mémoriser la course entre les limites d'ouverture et de fermeture. Ce cycle ne peut être activé que manuellement et doit être effectué sous la supervision directe du dépanneur qui s'assurera qu'il se déroule correctement (à savoir, que le contrôleur mémorise les bonnes données).

Important!

- *Durant l'auto-apprentissage, prendre garde, à ce que les panneaux des portes glissent sans encombre et s'assurer que l'opérateur effectue la course prévue sur toute sa longueur. Le cycle d'auto-apprentissage est particulièrement important, en cas d'installation d'un contrôleur de rechange.*
- *Chaque fois que le système est réalimenté et qu'une commande d'ouverture/fermeture est lancée (par exemple, après une coupure de tension), il effectue un cycle de réinitialisation, à savoir qu'il recherche une limite de course de fermeture à vitesse réduite, au lieu du cycle d'auto-apprentissage.*

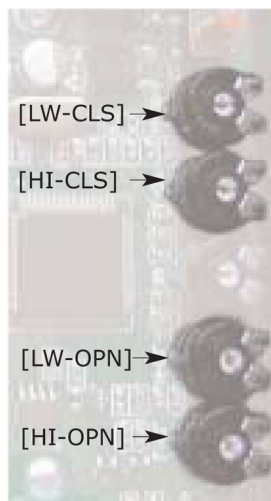
7.2 MISE EN ACTION DU CYCLE D'AUTO-APPRENTISSAGE (SANS UTILISATION D'UN PROGRAMMATEUR)



- *Alimenter le système.*
 - *Mettre le contrôleur sous tension, en l'amenant sur "ON".*
 - *Appuyer pendant quelques instants sur le bouton-poussoir d'auto-apprentissage [SELF-LRN], situé sur la carte électronique du contrôleur (cf. figure).*
 - *Envoyer un signal de fermeture à travers le bouton-poussoir [CLS] de la carte, ou bien directement à partir de l'armoire de manoeuvre de l'installation.*
 - *En réponse à un signal de fermeture, le contrôleur effectue un cycle de fermeture à vitesse réduite jusqu'à ce que la limite de fermeture ait été atteinte (aussi bien la DEL verte que la led rouge clignotent) ou bien reste en position de fermeture, si les portes sont déjà fermées (la DEL verte clignote et la led rouge est allumée en mode fixe).*
 - *Une fois que les portes ont atteint la limite de fermeture, envoyer un signal d'ouverture à travers le bouton-poussoir [OPN] de la carte, ou bien directement, à partir de l'armoire de manoeuvre de l'installation: le contrôleur effectue un cycle d'ouverture à vitesse réduite (aussi bien la DEL verte que la DEL rouge clignotent), jusqu'à ce que la limite d'ouverture ait été atteinte.*
 - *Durant cette phase, vérifier et s'assurer que l'opérateur effectue une course complète.*
- Au terme du cycle d'ouverture, la phase d'auto-apprentissage prend fin (la DEL rouge s'allume en mode fixe et la DEL verte s'éteint).

7.3 POTENTIOMÈTRES AJUSTABLES POUR LE RÉGLAGE DE LA COURBE DES VITESSES (SANS L'UTILISATION DU PROGRAMMATEUR)

Pour le réglage de la courbe des vitesses, quatre potentiomètres ajustables ont été montés à l'intérieur du contrôleur, comme le montre la figure suivante:

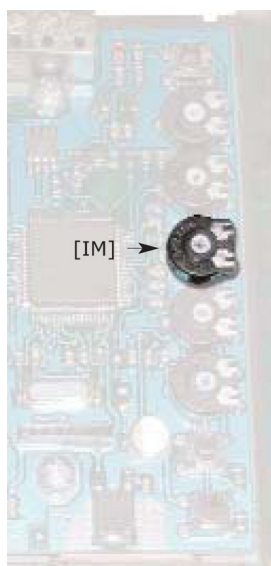


- Le potentiomètre ajustable [HI-OPN] règle la grande vitesse du cycle d'ouverture: il suffit de tourner un tournevis, en sens horaire, pour augmenter la grande vitesse d'ouverture, qui passera d'une valeur minimum à une valeur maximum.
- Le potentiomètre ajustable [LW-OPN] règle la vitesse réduite du cycle d'ouverture: il suffit de tourner un tournevis, en sens horaire, pour augmenter la vitesse réduite d'ouverture, qui passera d'une valeur minimum à une valeur maximum.
- Le potentiomètre ajustable [HI-CLS] règle la grande vitesse du cycle de fermeture: il suffit de tourner un tournevis, en sens horaire, pour augmenter la grande vitesse de fermeture, qui passera d'une valeur minimum à une valeur maximum.
- Le potentiomètre ajustable [LW-CLS] règle la vitesse réduite du cycle de fermeture: il suffit de tourner un tournevis, en sens horaire, pour augmenter la vitesse réduite de fermeture, qui passera d'une valeur minimum à une valeur maximum.



Remarque: la valeur fixée au moyen du potentiomètre, est retenue d'une façon permanente, seulement quand le trimmer reste arrêté deux secondes au moins.

7.4 POTENTIOMÈTRE AJUSTABLE POUR LE RÉGLAGE DE LA FORCE D'INVERSION DE MARCHE (SANS L'UTILISATION DU PROGRAMMATEUR)



Le système de réglage de la force d'inversion de marche permet d'ajuster la sensibilité de détection des obstacles, durant la fermeture des portes, qui entraîne une commande de réouverture.

La valeur de cette "sensibilité" peut être réglée à l'aide du potentiomètre ajustable [IM], situé sur la carte électronique du contrôleur (cf. photo); il suffit de tourner un tournevis, en sens horaire, pour augmenter cette valeur de force et la faire passer d'une valeur minimum à une valeur maximum. Une sensibilité moindre correspond à une valeur réglable de force élevée et vice-versa.

8 MODALITES DE FONCTIONNEMENT EN UTILISANT LE PROGRAMMATEUR

8.1 PROGRAMMATEUR (OPTIONNEL)



Fig. 1 Kit optionnel - cod. B147AABX

Conseil!

Bien que le programmeur puisse être relié directement au contrôleur (cf. photo 1) avec par l'installateur, qui opère sur le toit de la cabine, l'idéal est de pouvoir disposer d'une connexion avec le contrôleur, à l'intérieur de la cabine (cf. photo 2).

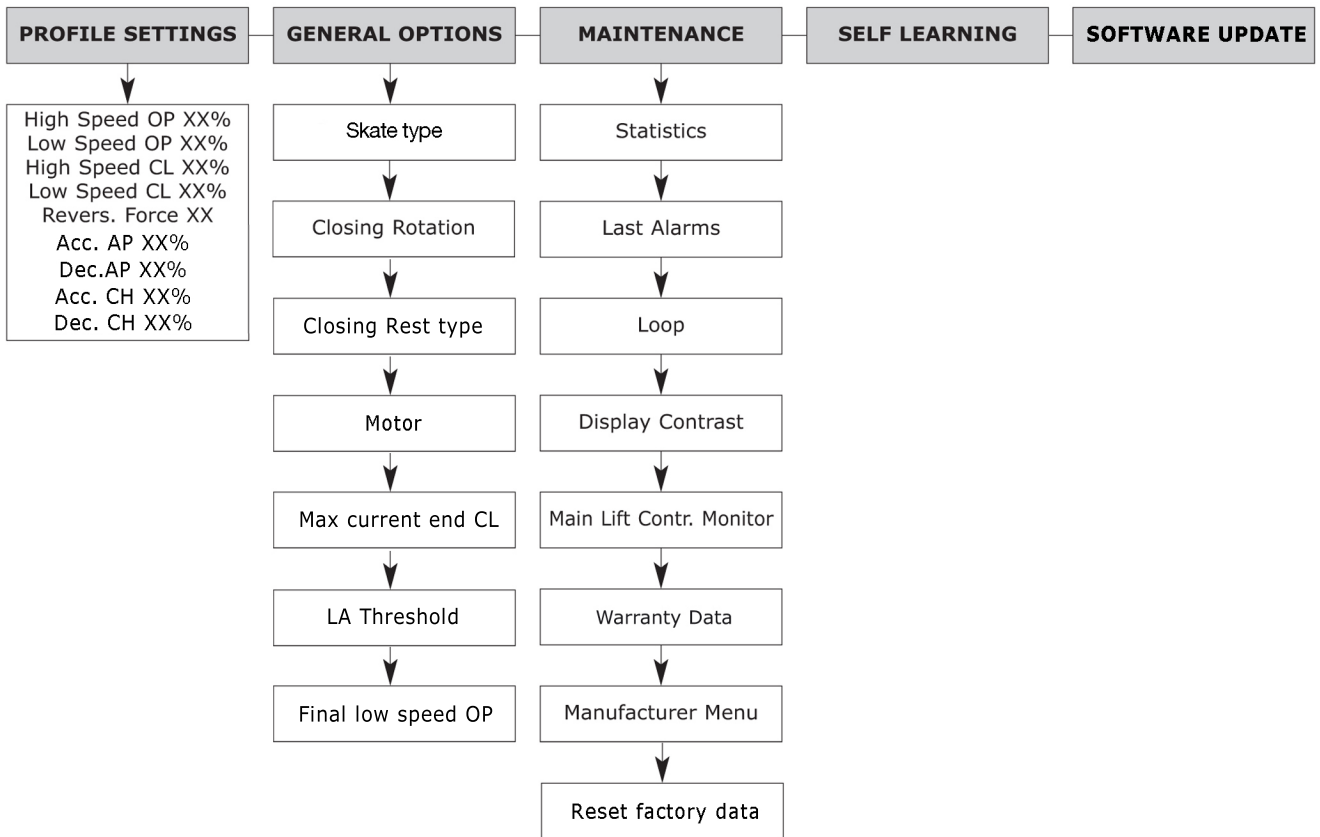
De cette façon, l'installateur opérera dans des conditions de sécurité absolues et pourra contrôler le mouvement des portes couplées, en situation réelle de fonctionnement.

Pour pouvoir effectuer ce raccordement, il convient de se procurer l'adaptateur correspondant (cf. photo 3) auprès de Sematic - code B147AABX (il suffit de percer un trou rond de 16mm de diamètre en n'importe quel endroit des parois de la cabine).

Remarque: le branchement du programmeur au contrôleur affiche la date d'expiration de la garantie (2 ans après la date de l'essai) et le temps, qui reste avant qu'elle n'expire, exprimé en heures de service de l'installation. Il vous sera ensuite demandé de sélectionner la langue (*CHOOSE LANGUAGE). Choisir la langue souhaitée à l'aide des touches ↓ et ↑ et valider la sélection, avec la touche OK.





Remarque importante: lorsque le programmeur est branché, tous les signaux en provenance de l'armoire de manoeuvre générale et Kn sont ignorés dans le but de ne pas brouiller les commandes, envoyées par le programmeur. Les sorties La et Lc sont toutes deux maintenues ouvertes (condition non valable durant le fonctionnement normal). En cas de sélection de l'option LOOP au menu ENTRETIEN, Kn est également pris en compte. En cas de sélection de l'option MONITOR DE L'ARMOIRE DE MANŒUVRE du menu ENTRETIEN, le système réagit comme si le programmeur n'était pas branché et permet l'affichage total des entrées et des sorties du contrôleur sur l'écran du programmeur.

8.2 MENUS ET SOUS-MENUS DISPONIBLES SUR LE PROGRAMMATEUR



8.3 MISE EN ACTION DU CYCLE D'AUTO-APPRENTISSAGE AVEC LE PROGRAMMATEUR

En utilisant le programmeur pour lancer un cycle d'auto-apprentissage, on a la certitude d'éviter tout brouillage avec d'éventuels signaux, en provenance de l'armoire de manœuvre









- Alimenter le système.
- Mettre le contrôleur sous tension en l'amenant sur "ON"; en présence de signaux de fermeture ou d'ouverture, transmis par l'armoire de manœuvre, l'opérateur effectuera le cycle de réinitialisation correspondant à vitesse réduite, jusqu'à la limite de la course; en l'absence de signaux, un cycle de réinitialisation de fermeture aura lieu et l'opérateur se placera à la limite de fermeture.
- Brancher le programmeur sur le connecteur RJ45.
- A l'aide des touches  et , se placer sur la langue souhaitée et valider la sélection avec la touche OK.
- A l'aide des touches  et , faire défiler le menu principal et se placer sur Auto-apprentissage.
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- Si l'opérateur ne se trouve pas en position de fermeture, appuyer sur la touche F2 (><) pour permettre à la porte d'accomplir la fermeture à vitesse réduite.
- Une fois la fermeture assurée, appuyer à nouveau sur la touche F2 (<>) pour effectuer une ouverture complète à vitesse réduite.

Durant cette phase, s'assurer que l'opérateur effectue une course complète. Au terme du cycle d'ouverture, la phase d'auto-apprentissage prend fin. Cette condition est signalée par la légende: "Auto-apprentissage terminé".

- Appuyer sur la touche F1 (EXIT) pour revenir au menu principal.

8.4 RÉGLAGE DES PROFILS DE VITESSE AVEC LE PROGRAMMATEUR





Ces options permettent de modifier de manière simple et rapide les profils de vitesse. L'écran du programmeur indique les réglages possibles, avec l'utilisation des ajusteurs sur la carte électronique (voir **"6 DESCRIPTION DES FONCTIONS UTILISABLES" a pag. 15**).

- Relier le programmeur au connecteur RJ45
- A l'aide des touches  et , choisir la langue désirée et valider la sélection avec la touche OK.
- A l'aide des touches  et , faire défiler le MENU PRINCIPAL et se positionner sur l'option REGLAGE DES PROFILS
- Valider avec la touche OK.
- Sur l'écran sera visualisée la liste suivante des paramètres:
 - Haute vitesse ouverture XX%
 - Basse vitesse ouverture XX%
 - Haute vitesse fermeture XX%
 - Basse vitesse fermeture XX%
 - Force d'inversion max XX
 - Acc.AP
 - Dec.AP
 - Acc.CH
 - Acc.CH
- A l'aide des touches  et , diminuer ou augmenter la valeur courante du paramètre sélectionné (exprimée en pourcentage de la valeur maximale de la vitesse et en Newton pour la force d'inversion du mouvement de la porte "Force d'inversion max")
- Appuyer sur la touche F2 (<> - ><), pour vérifier le fonctionnement de la porte avec le profil réglé
- Pour sauvegarder de manière permanente la valeur réglée, appuyer sur les touches  et  ou sur la touche F3 (sortie du menu).
 - Appuyer sur la touche F3 (MENU), pour retourner au MENU PRINCIPAL;







Note: la valeur indiquée dans ce menu est relative aux valeurs réglées, avec les ajusteurs: en variant la position d'un des ajusteurs, on visualise la variation, en temps réel, du paramètre correspondant sur l'écran du programmeur (pour les rotations des ajusteurs plus grandes que 4%).

8.5 OPTIONS GÉNÉRALES

- Brancher le programmeur sur le connecteur RJ45.
- A l'aide des touches  et , se placer sur la langue souhaitée et valider la sélection avec la touche OK.
- A l'aide des touches  et , faire défiler le menu principal et se placer sur Options générales.
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- Le menu OPTIONS GENERALES détermine le fonctionnement du contrôleur, par le choix du paramètre suivant:
 - CLOSING ROTATION [ROTATION À LA FERMETURE]
 - SKATE TYPE [TYPE DE SABRE]
 - CLOSING REST TYPE [TYPE DE STATIONNEMENT À LA FERMETURE]
 - MOTOR [MOTEUR]
 - MAX CURRENT END CL [COURANT MAX. EN FIN DE FERMETURE DE PORTE]
 - LA THRESHOLD [SEUIL LA]

8.5.1 Réglage du sens de rotation à la fermeture avec le programmeur

- Pour la signification de ce paramètre, voir **"6.3 Rotation du moteur à la fermeture" a pag. 15**
- A l'aide des touches  et , faire défiler le menu OPTIONS GENERALES et se positionner sur l'option ROTATION A LA FERMETURE
- Valider avec la touche "OK"
- Sur l'écran seront visualisées les options suivantes:
 - SENS HORAIRE
 - SENS CONTRAIRE DES AIGUILLES D'UNE MONTRE [ou: SENS HORAIRE INVERSE]
- A l'aide des touches  et , choisir l'option désirée et la valider avec la touche "OK"

- Sur l'écran sera visualisée l'option confirmée et le contrôleur mémorisera le réglage, en retournant à la langue sélectionnée.
- Les options suivantes sont disponibles:
 - "BACK": appuyer sur la touche F1 pour revenir au menu OPTIONS GENERALES
 - "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au MENU PRINCIPAL

8.5.2 SKATE TYPE [TYPE DE SABRE] (sélection au clavier)

8.5.3

- Pour connaître la signification de ce paramètre, voir le point **"6.1 Force d'inversion de marche" a pag. 15]**
- À l'aide des touches **↑** et **↓**, parcourir le menu GENERAL OPTION [OPTIONS GÉNÉRALES] et choisir l'option SKATE TYPE [TYPE DE SABRE].
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- L'écran demande de confirmer l'une des options suivantes :
 - Standard skate [Sabre standard]
 - EXP skate [Sabre EXP]
 - EXP-B skate [Sabre EXP-B]
- À l'aide des touches **↑** et **↓**, sélectionner l'option appropriée et valider à l'aide de la touche OK.
- En conservant les valeurs affichées à l'écran, appuyer sur OK pour valider les options suivantes :

- –Skate space [Course du sabre]
- –Skate low speed OP [Vitesse réduite du sabre à l'ouverture]
- –Skate low speed CL [Vitesse réduite du sabre à la fermeture]
- –Disable reversing space [Désactiver la course d'inversion]
- –OP Accell. Start [Accélération initiale à l'ouverture]
- –CL Decell. end [Décélération finale à la fermeture]

- L'écran affiche le type de sabre validé et le contrôleur conserve les paramètres dans le menu General Option [Options générales].

Les options suivantes sont disponibles :

- Back [Retour] : la touche F1 permet de revenir au menu principal.
- Menu [Menu] : la touche F2 permet de revenir au menu principal.

8.5.4 CLOSING REST TYPE [TYPE DE STATIONNEMENT À LA FERMETURE] (sélection au clavier)

- Pour connaître la signification de ce paramètre, voir le point **"6.5 Closing Rest Type (instructions avec boîtier de programmation)" a pag. 16]**
- À l'aide des touches **↑** et **↓**, parcourir le menu GENERAL OPTION [OPTIONS GÉNÉRALES] et choisir l'option CLOSING REST TYPE [TYPE DE STATIONNEMENT À LA FERMETURE].
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- L'écran demande de confirmer l'une des options suivantes :
 - Closed skate [Sabre fermé]
 - Open skate [Sabre ouvert]
- À l'aide des touches **↑** et **↓**, sélectionner l'option appropriée et valider à l'aide de la touche OK.
- En conservant les valeurs affichées à l'écran, appuyer sur OK pour valider les options suivantes :

- –PM activation delay [Délai d'activation du mode de stationnement]
- –PM opening space [Course d'ouverture en mode de stationnement]
- –PM position error [Erreur de position en mode de stationnement]
- L'écran affiche le paramètre CLOSING REST TYPE [TYPE DE STATIONNEMENT À LA FERMETURE] validé et le contrôleur conserve les paramètres dans le menu General Option [Options générales].

Les options suivantes sont disponibles :

- Back [Retour] : la touche F1 permet de revenir au menu principal.
- Menu [Menu] : la touche F2 permet de revenir au menu principal.

8.5.5 MOTOR [MOTEUR] (sélection au clavier)

Pour la signification de ce paramètre, voir le point **"6.6 Motor [Moteur] (Instructions de réglage à l'aide du programmeur)" a pag. 16]**

- À l'aide des touches **↑** et **↓**, parcourir le menu GENERAL OPTION [OPTIONS GÉNÉRALES] et choisir l'option MOTOR [MOTEUR].
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- L'écran demande de confirmer l'une des options suivantes :
 - DC-PWM B105AANX
 - DC-PWM B105AAXX
- À l'aide des touches **↑** et **↓**, sélectionner l'option appropriée et valider à l'aide de la touche OK.
- En conservant les valeurs affichées à l'écran, appuyer sur OK pour valider les options suivantes :

8.5.6 MAX CURRENT END CL [COURANT MAX. EN FIN DE FERMETURE DE PORTE] (sélection au clavier)

Pour la signification de ce paramètre, voir le point **"6.7 Max current end CL [Courant max. en fin de fermeture de porte] (Instructions de réglage à l'aide du programmeur)" a pag. 16]**

- À l'aide des touches **↑** et **↓**, parcourir le menu GENERAL OPTION [OPTIONS GÉNÉRALES] et choisir l'option MAX CURRENT END CL [COURANT MAX. EN FIN DE FERMETURE DE PORTE].
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- L'écran demande de confirmer l'une des options suivantes :
 - OFF [DÉSACTIVÉ]

–ON [ACTIVÉ]

- À l'aide des touches \uparrow et \downarrow , sélectionner l'option appropriée et valider à l'aide de la touche OK.
- L'écran affiche la valeur du paramètre Max current end CL [Courant max. en fin de fermeture de porte] validée et le contrôleur conserve les paramètres dans le menu General Option [Options générales].

Les options suivantes sont disponibles :

Back [Retour] : la touche F1 permet de revenir au menu principal.

Menu [Menu] : la touche F2 permet de revenir au menu principal.

8.5.7 LA THRESHOLD [SEUIL LA]

Pour la signification de ce paramètre, voir le point "**6.8 LA Thresold [Seuil LA] (Instructions de réglage à l'aide du programmeur)" a pag. 16**

- À l'aide des touches \uparrow et \downarrow , parcourir le menu GENERAL OPTION [OPTIONS GÉNÉRALES] et choisir l'option LA THRESHOLD [SEUIL LA].
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- L'écran affiche le paramètre LA THRESHOLD [SEUIL LA].
- Utiliser les touches \uparrow et \downarrow pour respectivement augmenter et réduire la valeur.
- Appuyer sur la touche OK pour conserver la valeur de réglage.
- L'écran affiche ensuite le paramètre FINAL LOW SPEED OP [VITESSE RÉDUITE FINALE À L'OUVERTURE].
- Utiliser les touches \uparrow et \downarrow pour respectivement augmenter et réduire la valeur.
- Appuyer sur la touche OK pour conserver la valeur de réglage.
- Le contrôleur conserve le paramètre dans le menu General Option [Options générales].

Les options suivantes sont disponibles :

- Back [Retour] : la touche F1 permet de revenir au menu principal.
- Menu [Menu] : la touche F2 permet de revenir au menu principal.

8.6 MENU ENTRETIEN - DIAGNOSTIC ET GESTION DES ALARMES

8.6.1 Consultation du menu Entretien avec le programmeur

- Brancher le programmeur sur le connecteur RJ45.
- À l'aide des touches \uparrow et \downarrow , se placer sur la langue souhaitée et valider la sélection avec la touche OK.
- À l'aide des touches \uparrow et \downarrow , faire défiler le menu principal et se placer sur Entretien.
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- L'écran affiche les options suivantes:

–STATISTICS [STATISTIQUES]
 –LAST ALARMS [DERNIÈRES ALARMES]
 –LOOP [BOUCLE]
 –DISPLAY CONTRAST [CONTRASTE D'AFFICHAGE]
 –MLC MONITOR [MONITEUR DE L'ARMOIRE DE MANŒUVRE]
 –WARRANTY DATA [DONNÉES DE GARANTIE]
 –SET FACTORY DEFAULT [RÉINITIALISATION DES PARAMÈTRES D'USINE]
 –MANUFACTURER MENU [MENU DU FABRICANT]

- Les options suivantes sont disponibles:
 - "BACK": appuyer sur la touche F1 pour revenir au menu principal
 - "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au menu principal
- À l'aide des touches \uparrow et \downarrow , faire défiler le menu Entretien et se placer sur l'option souhaitée.
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.

Si l'option sélectionnée est **STATISTIQUES**, l'écran affiche la durée de travail totale du contrôleur, exprimée en jours: heures: minutes, le nombre de cycles réalisés durant ce laps de temps et la date d'essai.

Les options suivantes sont disponibles:

- "BACK": appuyer sur la touche F1 pour revenir au menu Entretien
- "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au menu principal.

Si l'option sélectionnée est **ALARMES**, l'écran affiche les dernières alarmes, qui se sont produites (jusqu'à un maximum de 5), et reporte le code, la description et la durée d'enregistrement (jour : heure : minute depuis la mise en service du contrôleur).

À l'aide des touches \uparrow et \downarrow faire défiler la liste des alarmes mémorisées.

Les options suivantes sont disponibles:

- "BACK": appuyer sur la touche F1 pour revenir au menu Entretien
- "CANC": appuyer sur la touche F2 pour annuler les alarmes mémorisées
- "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au menu principal.

Les alarmes visibles sont celles répertoriées dans le tableau du "**6.10 Alarmes" a pag. 17**

Si l'option sélectionnée est **LOOP**, il est possible d'exécuter quelques cycles d'essai avec la porte.

Les options suivantes sont disponibles:

- "LOOP": appuyer sur la touche F1 pour exécuter les cycles successifs d'ouverture et de fermeture de la porte, jusqu'à ce qu'on appuie à nouveau sur la touche F1
- "<>" ou "><": appuyer sur la touche F2 pour respectivement ouvrir ou fermer la porte
- "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au MENU PRINCIPAL

Si l'option sélectionnée est **CONTRASTE DE L'ÉCRAN**, ce dernier affiche un carré sombre auquel se référer pour

vérifier les modifications de l'effet de contraste.

A l'aide des touches ◀ et ▶, augmenter ou diminuer le contraste de l'écran.

Les options suivantes sont disponibles:

- "BACK": appuyer sur la touche F1 pour revenir au menu Entretien
- "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au menu principal.

Si l'option sélectionnée est **MONITOR DE L'ARMOIRE** de manœuvre, le système se remet à surveiller les signaux de l'armoire de manœuvre; l'écran affiche une liste complète des entrées et des sorties avec leurs valeurs.

A partir du moment où le signal de l'entrée ou de la sortie est activé, l'affichage du sigle à l'écran se transforme et présente des caractères clairs sur fond sombre.

Les options suivantes sont disponibles:

- "BACK": appuyer sur la touche F1 pour revenir au menu Entretien
- "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au menu principal.

Si l'option sélectionnée est **WARRANTY DATA** [DONNÉES DE GARANTIE], l'écran affiche les informations suivantes :

- la date d'expiration de la garantie;
- les heures de service résiduelles avant l'expiration de la garantie;
- la version micrologicielle actuellement installée;
- le type de moteur utilisé.
-

Les options suivantes sont disponibles:





- "BACK": appuyer sur la touche F1 pour revenir au menu Entretien
- "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au menu principal

L'accès à l'option **MENU DU FABRICANT** est réservé et protégé par un mot de passe.

If the option **SET FACTORY DEFAULT** is chosen, the original factory parameters will be restored:

- "BACK": appuyer sur la touche F1 pour revenir au menu Entretien
- "MENU": appuyer sur la touche F3 pour revenir au menu principal

9 MISES A JOUR DU SOFTWARE DU CONTROLEUR

- Brancher le programmeur sur le connecteur RJ45.
- A l'aide des touches  et , se placer sur la langue souhaitée et valider la sélection avec la touche OK.
- A l'aide des touches  et , faire défiler le menu principal et se placer sur "Mises à jour SOFTWARE".
- Appuyer sur la touche OK pour valider la sélection.
- La mise à jour disponible et la version logicielle actuellement installée s'affichent à l'écran.
- Appuyer sur la touche OK pour valider la mise à jour.
- Le contrôleur se réinitialise et la légende Téléchargement vers le serveur apparaît; la progression du téléchargement des données s'affiche.
- Une fois le téléchargement terminé, le contrôleur reprend son fonctionnement normal.
- Il est conseillé de lancer un "RESET PARAMÈTRES FABRICANT", à partir du menu "SÉLECTION PROFILS" et d'activer un nouveau cycle d'auto-apprentissage, en vérifiant à la fin les valeurs des paramètres

En cas d'interruption de la connexion du programmeur avant la fin de l'opération, éteindre le contrôleur en appuyant sur "OFF", le rallumer en appuyant sur "ON" et rebrancher le programmeur. La mise à jour du contrôleur reprendra depuis le début.

10 ENTRETIEN DE L'OPERATEUR

Au moins une fois par an, réaliser les contrôles répertoriés ci-dessous:

- Nettoyer les portes (rails, seuils, courroies, etc.) et enlever la poussière ou d'éventuels débris pour garantir le bon fonctionnement mécanique des portes.
- Contrôler les raccordements électriques et la tenue de ceux-ci sur les connecteurs.
- Contrôler l'état de tension et d'usure de la courroie dentée de l'opérateur.
- Contrôler et nettoyer les raccordements de câbles du moteur et du moteur Encoder
-

11 PIÈCES DE RECHANGE

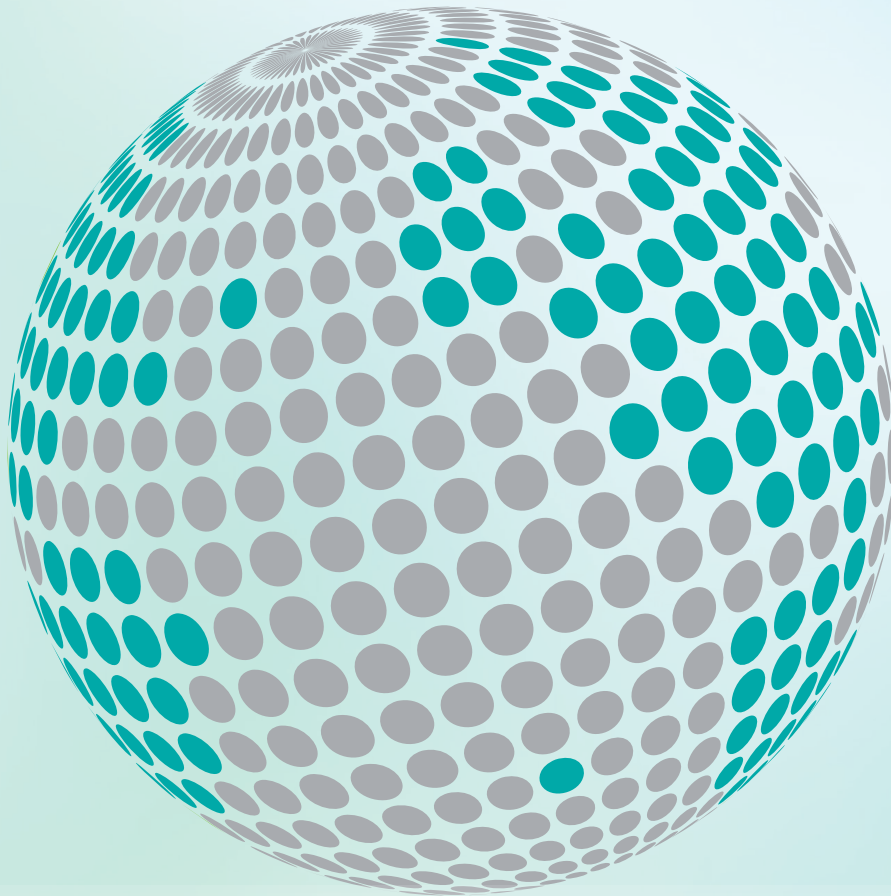
Pour commander n'importe quelle pièce de rechange du contrôleur Sematic Drive System® contacter notre service des ventes/commercial en citant, à l'aide du catalogue des pièces de rechange, la quantité désirée et le code, alloué à la pièce, faisant l'objet de la commande

L'importance du catalogue des pièces de rechange est primordiale : en effet, s'y référer évite des erreurs de compréhension et accélère le processus de fourniture des pièces mêmes. Grâce aux nombreuses photos et à la multitude de détails qu'il contient, l'achat de pièces de rechange des portes Sematic se fera rapidement et en toute simplicité.



WITTUR

**YOUR GLOBAL PARTNER FOR COMPONENTS,
MODULES AND SYSTEMS IN THE ELEVATOR INDUSTRY**



*safety **in** motion*™

www.wittur.com

More information
about Wittur Group
available on-line.



SELCOM®
a WITTUR brand

Liftmaterial
a WITTUR brand

sematic®
a WITTUR brand